

65	직무기술서 (서남기술실용화본부 / 광주)
----	------------------------

분류체계	대분류	20. 정보통신	
	중분류	01. 정보기술	
	소분류	02. 정보기술개발	
	세분류	03. S/W엔지니어링	
직무수행		○ 실제 적용 대상 공장 내 비전기반 품질관리 AI 개발 ○ Physical AI/위치/품질 등의 각종 데이터셋 구축 ○ AI 통합 플랫폼 개발 및 Lab AI 개발 ○ 가전 공장의 비정형 생산 제품의 고품질 AI 관리를 위한 센서 통합기술 개발 ○ 비전 기반 용접 품질 공정 기술 개발 ○ 사업 업무수행 중 다양한 문서(계획서, 회의록, 보고서) 작성 및 관리 업무 ○ 기타 연구 지원 업무 등	
교육요건		학력	학사이상
		관련전공	기계공학, 이공계열
필요기술		○ ROS(1 or 2) ○ Python, Pytorch ○ Basler/Flir Camera (OpenCV 등) 제어 기술 ○ Linux(Ubuntu) 셸스크립트 제어 ○ 기술 문서 작성 능력	
직무수행 태도		○ 창의적인 가치관, 새로운 것에 대한 도전적인 자세 ○ 협업과 소통, 기술개발 및 연구개발 능동적이고 열의있는 태도	
자격증		○ 해당사항 없음	
우대사항		○ AI 데이터베이스 구축 경험 우대 ○ 논문/학회 참가등을 통한 대외 연구활동 경험 우대	

66	직무기술서 (서남기술실용화본부 / 광주)
----	------------------------

분류체계	대분류	20. 정보통신	
	중분류	01. 정보기술	
	소분류	02. 정보기술개발	
	세분류	03. S/W엔지니어링	
직무수행		○ 차량 차선 인식, 객체 탐지, 운전자 시계열 조작 데이터를 토대로 AI 모델을 개발하고, 운전자 행동 습관을 분석 ○ 실증구역에서 데이터를 직접 수집하고 정제하여 인공지능 학습용 데이터셋 구축 ○ 대규모 데이터셋의 효율적인 분산화 및 공유를 위한 아키텍처 개발 ○ MLops (Airflow/Mlflow) 기반 학습 및 활용을 통한 데이터셋 정제 스케줄링 ○ 지역 내 미래 모빌리티 자율주행 등과 관련분야 신규 사업 기획 ○ 내/외부 데이터 융합 운전자 상태 및 주행상황 판단 기술 개발 ○ 광주광역시내 대형드라이빙 시뮬레이터 활용을 통한 어시스턴스 시스템 평가 ○ 기타 행정 지원 업무/ 운전 업무 등	
교육요건		학력	학사이상
		관련전공	기계공학, 이공계열
필요기술		○ ROS(1 or 2) ○ python, pytorch, tensorflow 등 ○ CAN 데이터 전처리 및 취득 기술 ○ AI 인공지능망 개발 기술 ○ 기술 문서 작성 능력	
직무수행 태도		○ 창의적인 가치관, 새로운 것에 대한 도전적인 자세 ○ 협업과 소통, 기술개발 및 연구개발 능동적이고 열의있는 태도	
자격증		○ 운전 면허(2종 이상)	
우대사항		○ 정부수탁과제 수행 경험 우대 ○ 논문 투고 경험, 학회 활동 경험 우대	

67	직무기술서 (서남기술실용화본부 / 광주)
----	------------------------

분류체계	대분류	20. 정보통신	
	중분류	01. 정보기술	
	소분류	02. 정보기술개발	
	세분류	03. S/W엔지니어링	
직무수행		○ 차체 부품 표면의 스퍼터, 더스트, 오일 등 주요 오염물에 대한 이미지 및 작업 데이터 수집 ○ RGB 카메라 및 3D 센서 등을 활용한 오염물 위치, 크기, 종류 및 상태 인식 기술 개발 ○ 오염물 인식 결과를 기반으로 로봇의 접근 위치, 작업 방향 및 클리닝 경로를 생성하는 기술 개발 ○ 작업자가 수행하는 클리닝 동작을 수집하고, 이를 활용한 모방학습용 데이터셋 구축 ○ Vision-Language-Action 모델을 활용한 오염물 인식, 작업 판단 및 로봇 행동 생성 기술 개발 ○ 오염물 종류 및 부착 상태에 따른 브러싱, 흡입, 스크래핑 등 클리닝 작업전략 개발 ○ LeRobot 등 로봇 학습 프레임워크를 활용한 행동 데이터 학습 및 로봇 제어모델 개발	
교육요건		학력	학사이상
		관련전공	기계공학, 이공계열
필요기술		○ Python 등 프로그래밍 언어에 대한 기초 지식 ○ 인공지능 및 로봇 기술에 대한 관심 ○ 카메라 영상 및 실험 데이터 수집·정리 능력	
직무수행 태도		○ 창의적인 가치관, 새로운 것에 대한 도전적인 자세 ○ 협업과 소통, 기술개발 및 연구개발 능동적이고 열의있는 태도	
자격증		-	
우대사항		○ ROS(1 또는 2) 기반 로봇 제어 및 센서 연동 기술 ○ Python, PyTorch, TensorFlow 등 인공지능 개발 도구 활용 기술 ○ 카메라 및 로봇 작업데이터 취득·전처리 기술 ○ 영상 기반 오염물 검출·분류 및 위치 인식 기술 ○ 모방학습 및 AI 인공지능망 모델 개발 기술 (ACT, Diffusion 등) ○ 로봇 경로 생성 및 클리닝 작업 제어 기술	